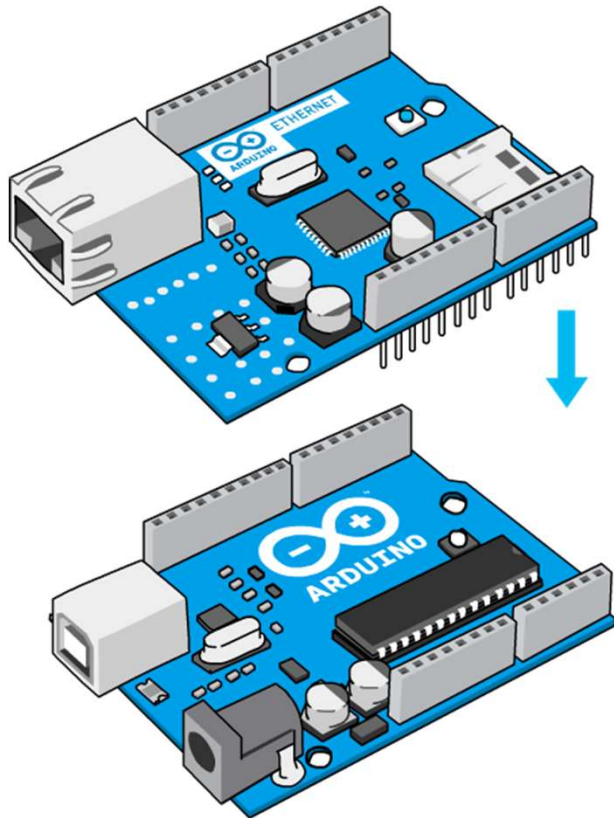
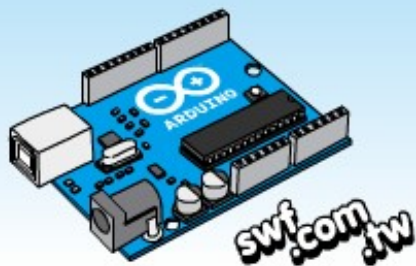


# 第五章 序列埠通訊



- 並列與序列通訊簡介
- 認識序列埠
- 認識字元資料類型
- 字串資料類型
- 從序列埠監控視窗觀察變數
- 從Arduino接收序列資料
- switch...case控制結構



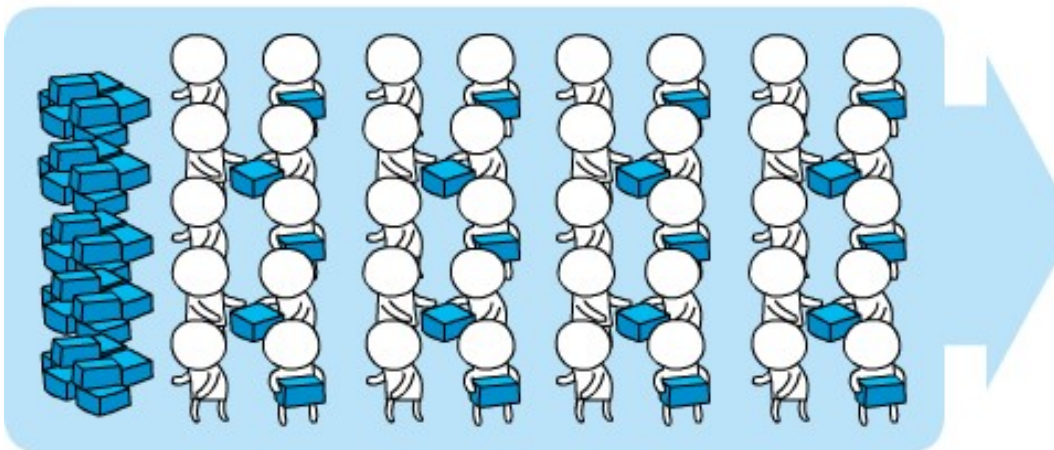
# 並列與序列通訊簡介

並列代表處理器和周邊之間，有多條資料線連結，處理器能一口氣輸出或接收多個位元的資料。

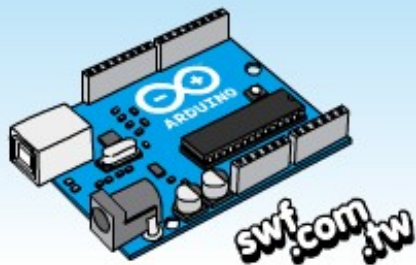
序列則是用少數（通常是兩條或三條）資料線，將整批資料依序一個個送出或傳入。



序列（串列）就是一次傳送一個位元資料



並列則是一次傳送多個位元資料，在微電腦上，通常是一次傳八個位元。



# 認識序列埠

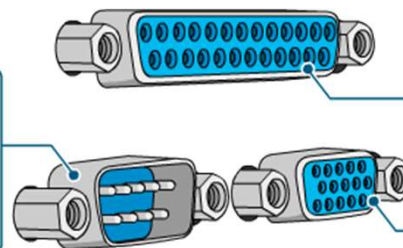
RS-232是最早廣泛使用的序列埠標準，在系統軟體中稱為COM，每個COM介面同時只能接一個裝置。

一般數位IC的0與1訊號的電壓準位，分別是0v和5v，稱為TTL或邏輯準位。

序列埠最重要的三個接腳：

- 數據傳送 ( TxD )
- 數據接收 ( RxD )
- 接地 ( GND )

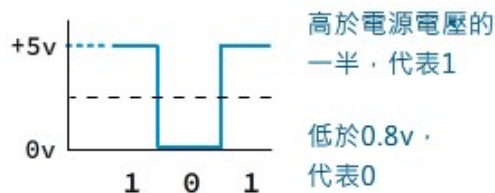
序列埠 / 串列埠  
桌上型電腦的RS-232C  
介面，這個連接器稱為  
D型9針 ( DB-9 ) 插座。



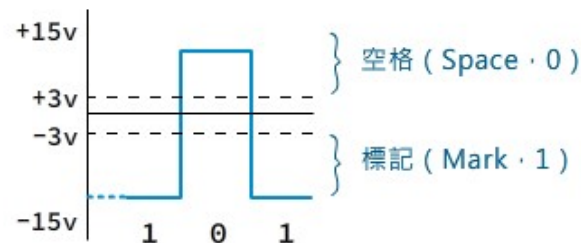
並列埠 / 印表機埠 / 平行埠  
採D型25針插座 ( DB-25 )

VGA顯示埠 ( D型15針插座 )  
用於視訊輸出，非通訊介面。

TTL訊號的電壓



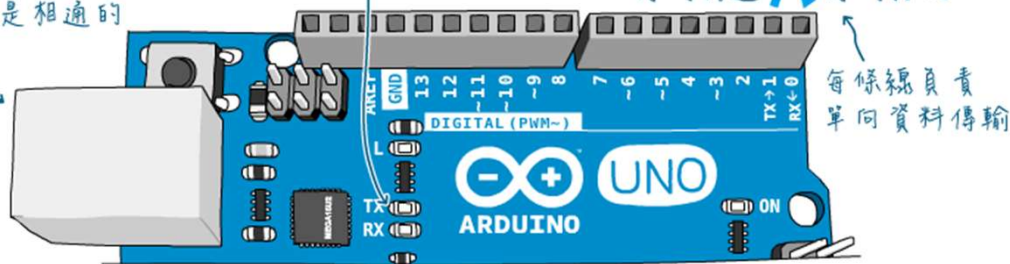
RS-232訊號的電壓

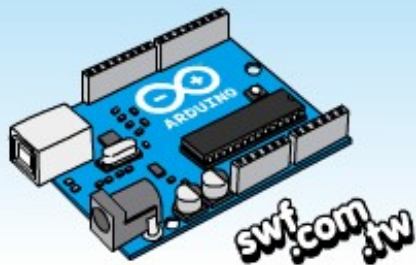


USB序列埠和數位0  
與數位1腳是相通的

序列傳送與接收信號燈

序列傳送 ↑ 序列接收





# 認識字元資料類型

電腦把文字訊息分成字元 ( character ) 和字串 ( string ) 兩種資料類型。  
字元類型的資料值要用單引號 ( ' ) 刮起來。  
每個字元都用一個唯一的數字碼表示。

```
char data = 'A';
```

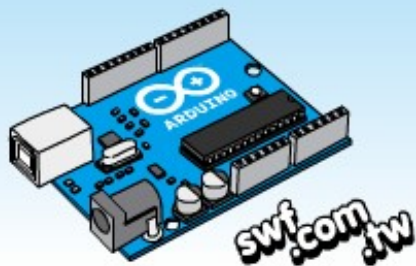
← 字元要單引號刮起來，不能用雙引號，而且只能存放一個字。

```
char data = 65;
```

← 以數字編碼格式儲存「字元」時，不用單引號！

ASCII定義了128個字元，其中有33個是不能顯示的控制字元。

控制字元	ASCII編碼 ( 10進位 )	程式寫法	說明
NULL	0	\0	代表「沒有資料」或字串的結尾。
CR (Carriage Return)	13	\r	換行
LF (Line Feed)，也稱為New Line	10	\n	新行

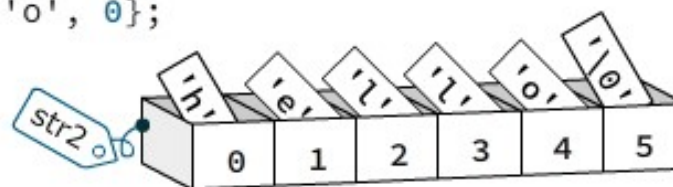


# 字串資料類型

字串是一連串字元 ( char ) 的集合，也就是一段文字。  
程式採用陣列存放字串，資料值前後一定要用雙引號刮起來。  
每個字串都有一個Null字元 ( ASCII值為0 ) 結尾。

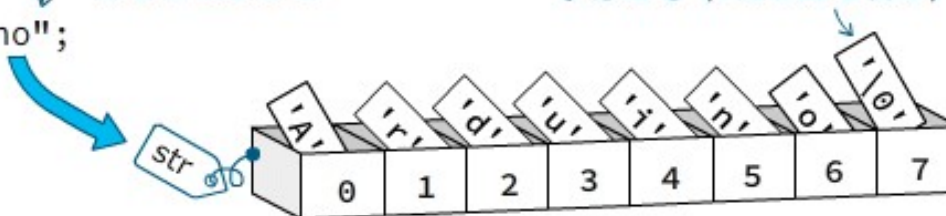
`char str1[] = {'h','e','l','l','o','\0'};` ← 加上Null結尾

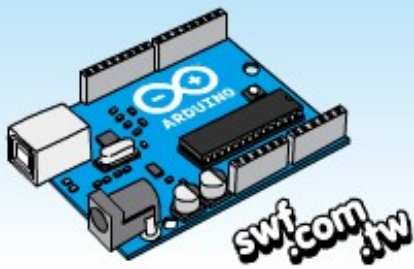
`char str2[6] = {'h','e','l','l','o', 0};` ← 明確指定元素數量 ← Null值也能用ASCII編碼數字設定



`char str[] = "Arduino";` ← 用雙引號刮起來

字串會自動加上一個Null字元結尾 ( ASCII值為0 )





# 從序列埠監控視窗觀察變數

Arduino內建處理序列埠連線的Serial程式庫

建立序列埠連線的首要任務是設定資料傳輸率，底下的程式設定為9600bps。序列埠監控視窗的連線速率要和Arduino程式一致。

```
const byte ledPin = 13;
```

```
void setup() {
```

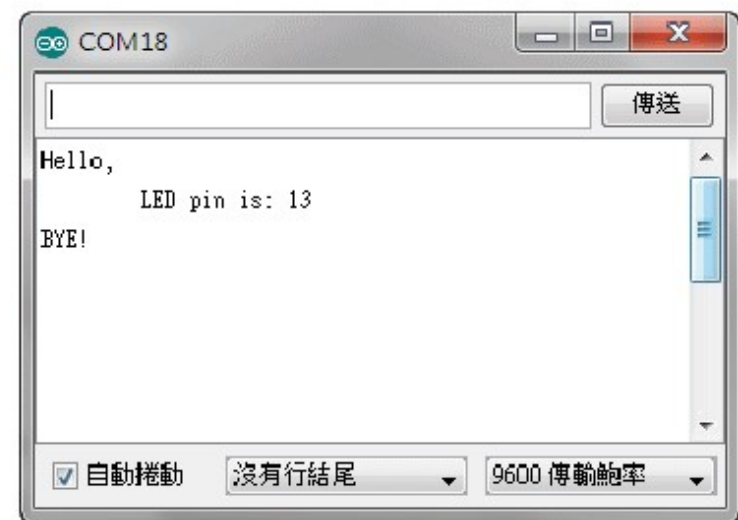
初始化序列埠，以9600bps速率連線。

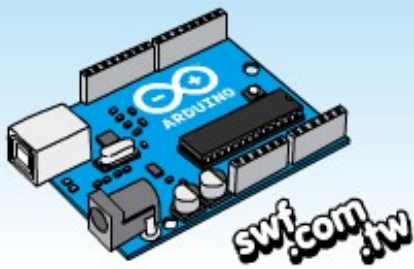
```
Serial.begin(9600);  
Serial.println("Hello,");  
Serial.print("\tLED pin is: ");  
Serial.print(ledPin);  
Serial.print("\nBYE!");
```

```
}
```

```
void loop() {
```

```
}
```

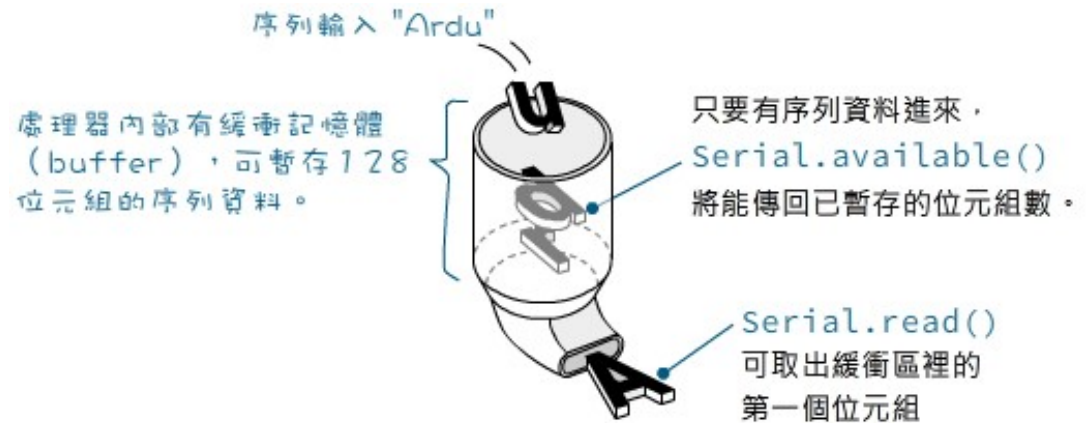




# 從Arduino接收序列資料

微處理器內部有一個類似儲存槽的緩衝記憶體 (buffer)，用於暫存來自序列埠的輸入資料。

如果緩衝記憶體裡面沒有資料，Serial.available()將傳回0。

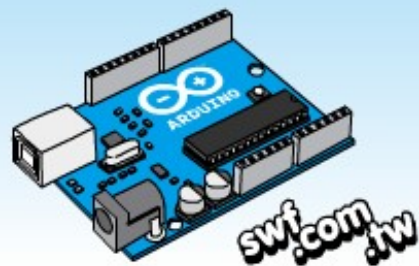


```
void loop() {  
    if( Serial.available() ) {  
        val = Serial.read();  
        if (val == '1') {  
            digitalWrite(LED, HIGH);  
            Serial.print("LED ON");  
        } else if (val == '0') {  
            digitalWrite(LED, LOW);  
            Serial.print("LED OFF");  
        }  
    }  
}
```

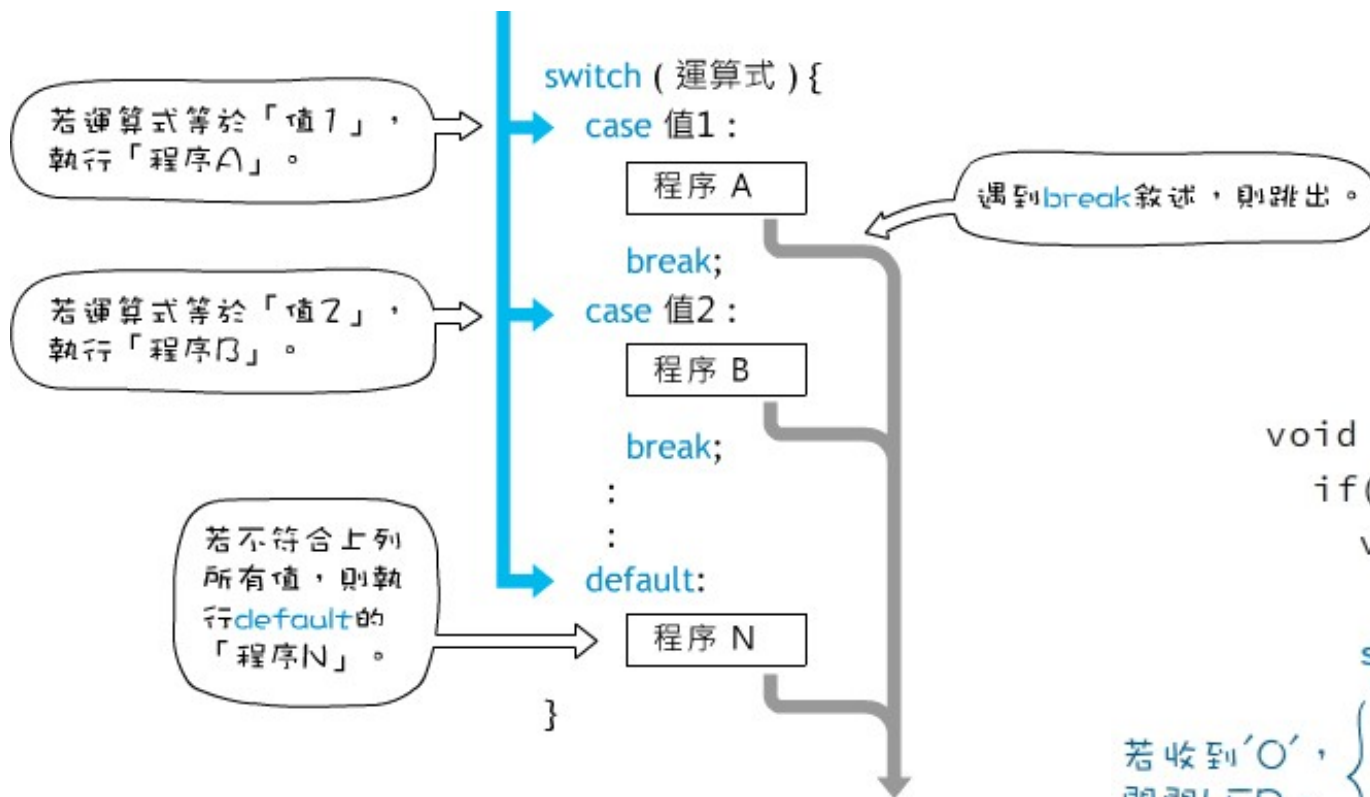
若收到'1'，點亮LED。

若收到'0'，關閉LED。

只要有收到字元，條件式的內容將被執行。



# switch...case控制結構

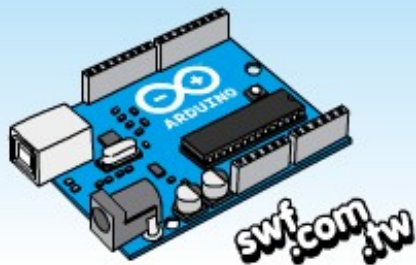


```
void loop() {  
  if( Serial.available() ) {  
    val = Serial.read();  
  
    switch (val) {  
      case '0':  
        digitalWrite(LED, LOW);  
        break;  
      case '1':  
        digitalWrite(LED, HIGH);  
        break;  
    }  
  }  
}
```

若收到'0'，關閉LED。

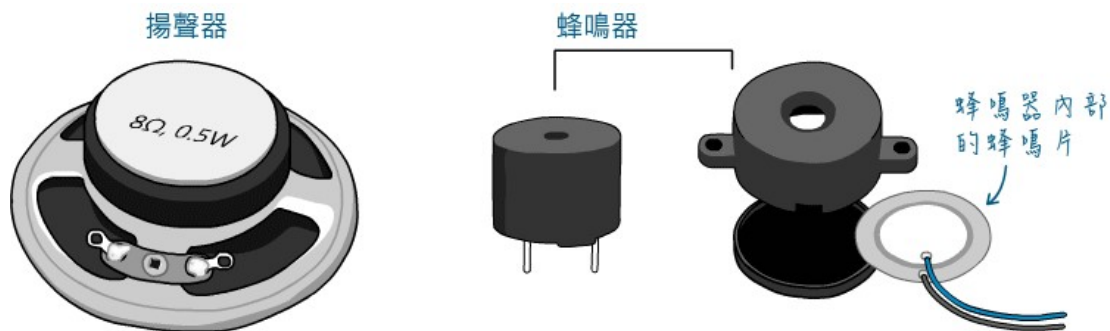
switch具有「切換」的涵意：透過比對switch()裡的變數和case後面的值，來決定切換執行哪一段程式。





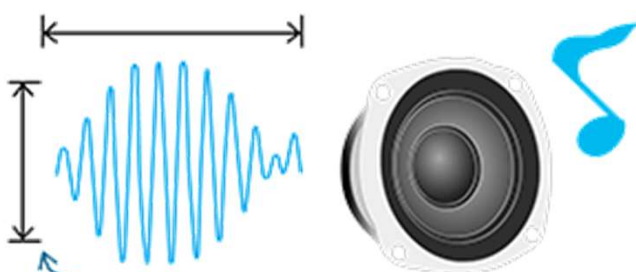
# 發音體和聲音

電子裝置常見的發音體為揚聲器（喇叭，speaker）和蜂鳴器(buzzler)或是壓電轉換器（piezo transducer）



聲音是由震動產生, 其震動的頻率稱為**音頻**，音頻的範圍介於20Hz~200KHz之間，普通人發出聲音的頻率範圍約為300Hz~3400Hz。

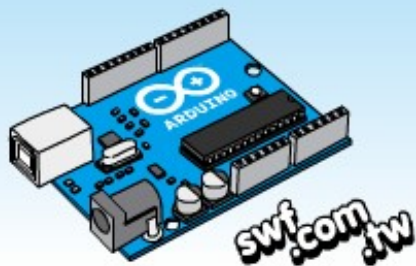
震動頻率越高，聲音越高亢，反之越低沉。



振幅越大，音量也越大。

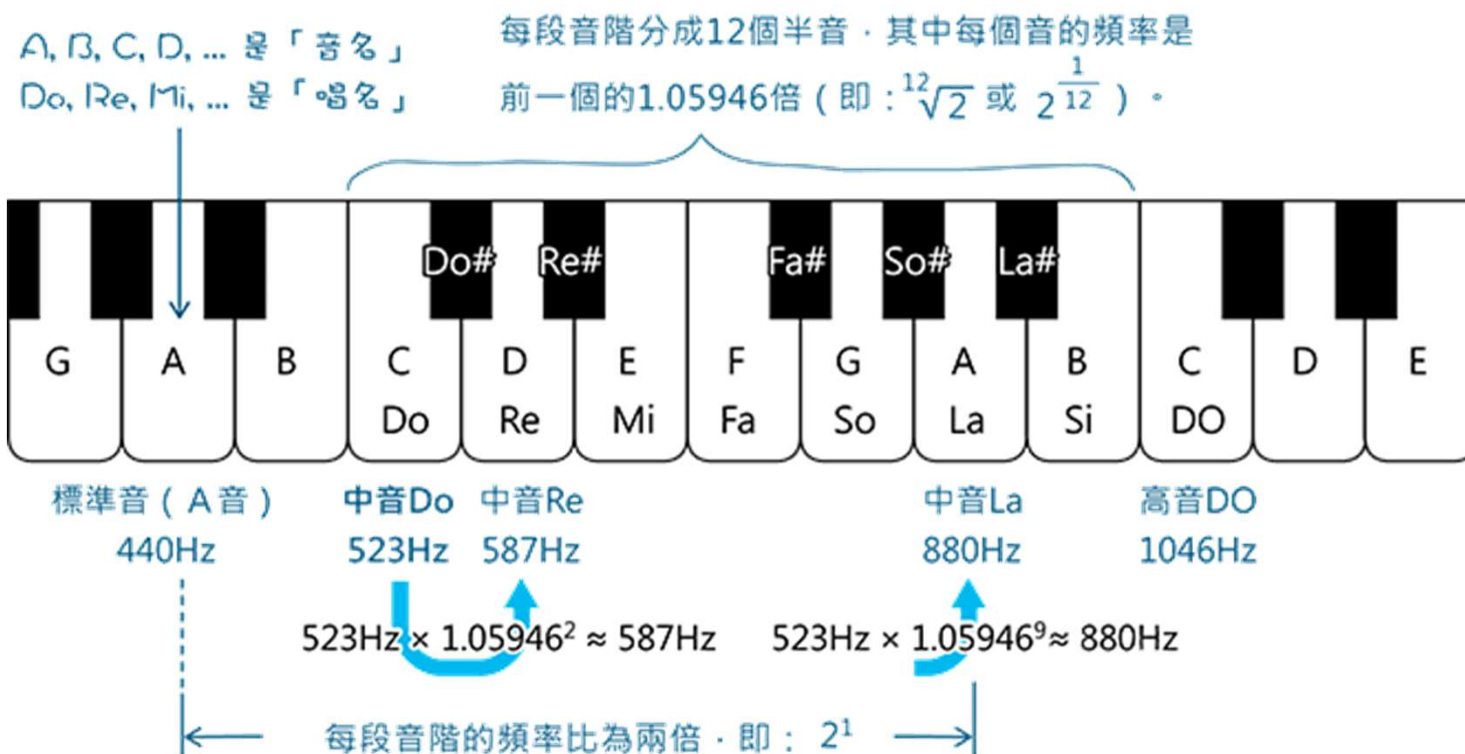
從Arduino數位腳輸出的訊號，是震幅固定的方波，音質稱不上優美。

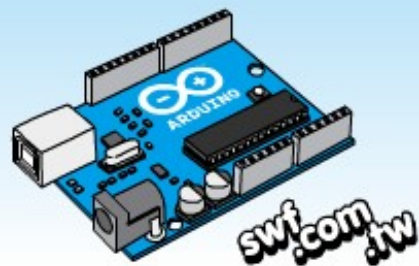




# 音階與節拍

聲音的頻率（音頻）高低稱為音階（pitch），鋼琴鍵盤就是依照聲音頻率的高低階級（音階）順序來排列。





# 音階對照表

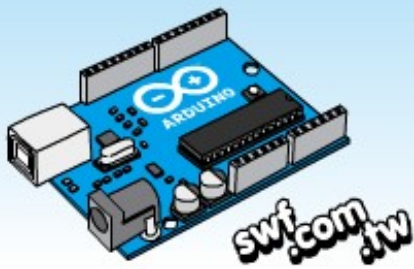
位於鍵盤中間的中央C音 (Do)

88鍵樂器的最高音

	0	1	2	3	4	5	6	7	8
C	16	33	65	131	262	523	1046	2093	4186
C#	17	35	69	139	277	554	1109	2217	4435
D	18	37	73	147	294	587	1175	2349	4699
D#	19	39	78	156	311	622	1245	2489	4978
E	21	41	82	165	330	659	1319	2637	5274
F	22	44	87	175	349	698	1397	2794	5588
F#	23	46	93	185	370	740	1480	2960	5920
G	25	49	98	196	392	784	1568	3136	6272
G#	26	52	104	208	415	831	1661	3322	6645
A	28	55	110	220	440	880	1760	3520	7040
A#	29	58	117	233	466	932	1864	3729	7459
B	31	62	123	247	493	988	1976	3951	7902

88鍵樂器的最低音

標準音 (用於調校樂器, 有些採442Hz)



# 節拍

除了音階，構成旋律的另一個要素是節拍 (beat)，它決定了音樂的快慢速度。

$\text{♩} = 200$  ← 代表一分鐘內有200個二分音符，亦即，每拍佔  $1/200$  分鐘。

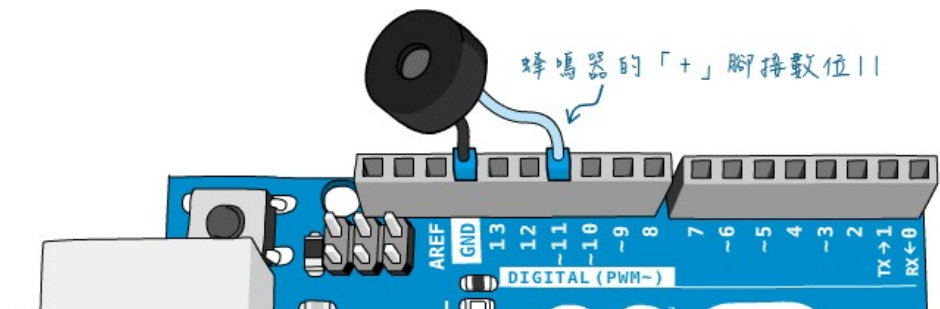
代表一小節有兩拍以二分音符為一拍      四分休止符      原本是F音，加上升號，代表「黑鍵」的F#音。      四分音符      二分休止符

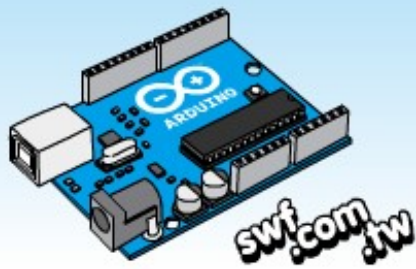
Arduino編輯器內建 “tone” (音調) 程式庫，可以輸出指定頻率的聲音和持續時間。

tone(輸出腳位, 頻率, 持續時間);

或： tone(輸出腳位, 頻率);

聲音停止 noTone(輸出腳位);





# 利用#define指令替換資料

程式碼裡的音階，用音階代碼，比直接用頻率好。

C程式語言有一種用#開頭的特殊指令，稱為巨集（macro），Arduino也是如此。常見用途是在程式編譯之前，載入外部程式檔或者替換字串。

替換文字的巨集指令叫做#define。

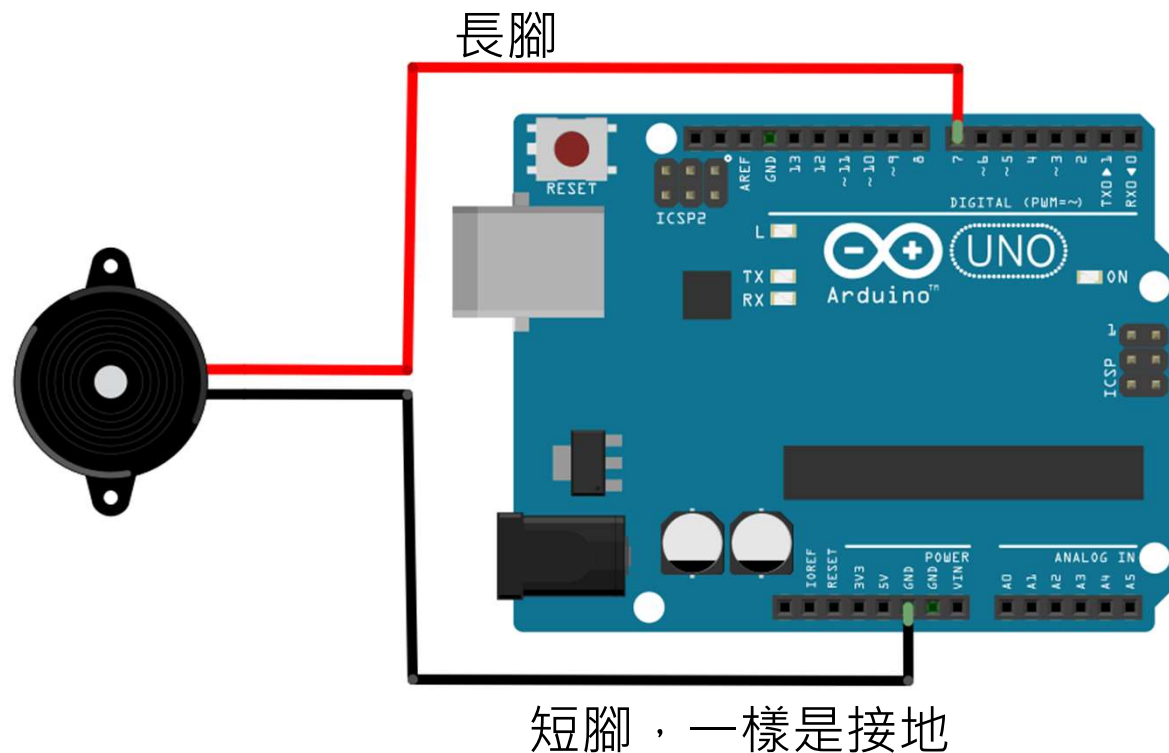
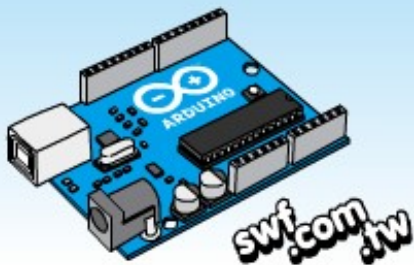
const（常數）代表宣告一個不可改變的資料值，而#define則用於定義置換值。

```
const byte SP_PIN = 11;
#define E5 659
#define C5 523
#define G5 784 } 在程式開頭定義替換字
                  (結尾不加分號)

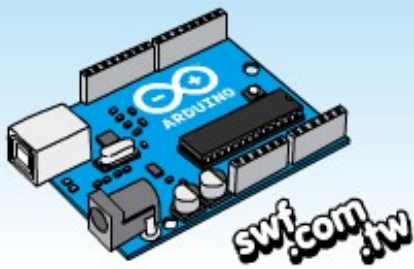
void setup() {
  pinMode (SP_PIN, OUTPUT);
}

void loop() {
  tone(SP_PIN, E5, 150);
  delay(150);
  tone(SP_PIN, E5, 150);
  delay(150);
  tone(SP_PIN, E5, 150);
  delay(300);
  tone(SP_PIN, C5, 150);
  delay(150);
  tone(SP_PIN, E5, 150);
  delay(300);
  tone(SP_PIN, G5, 150);
  delay(3000);
}
```

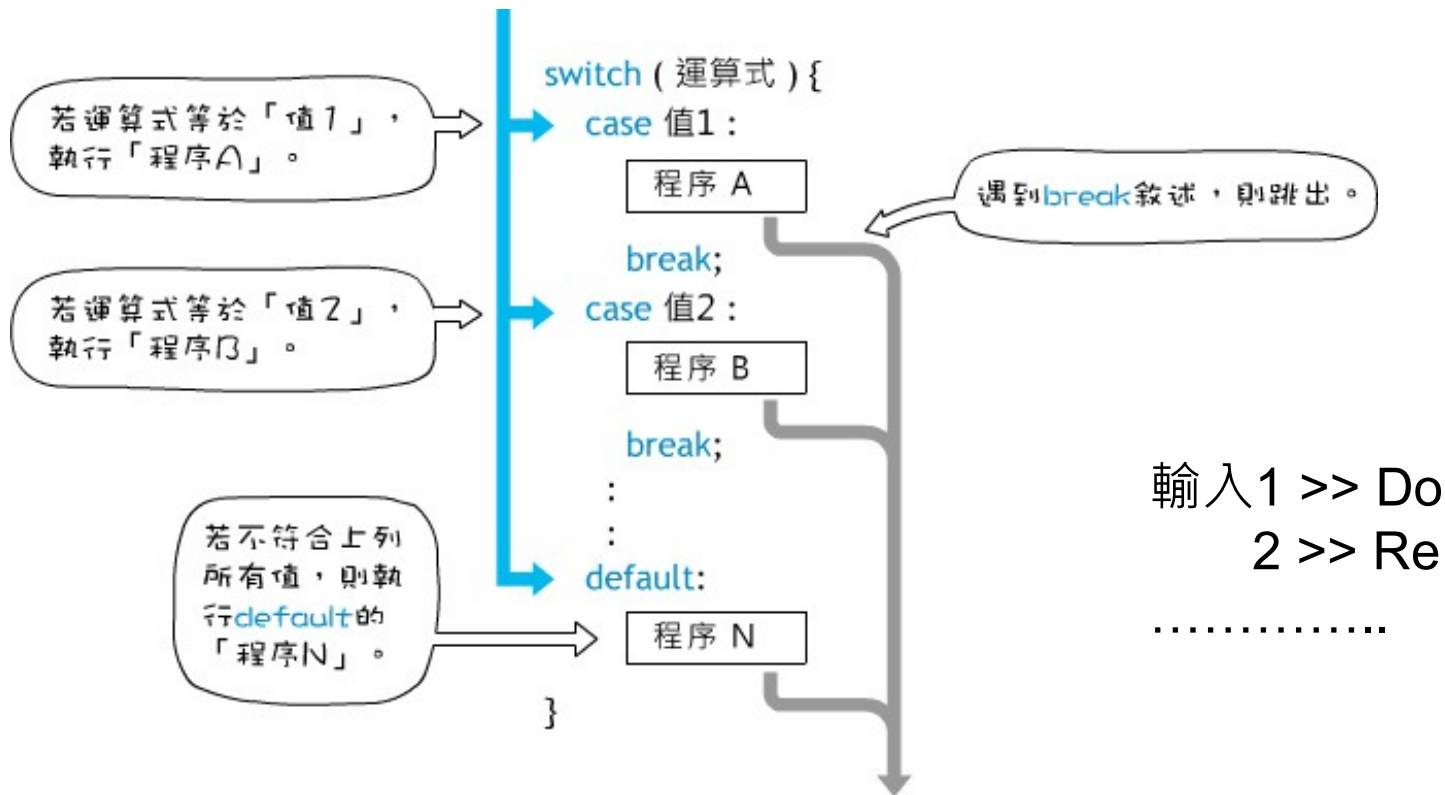
所有E5都會被置換成659



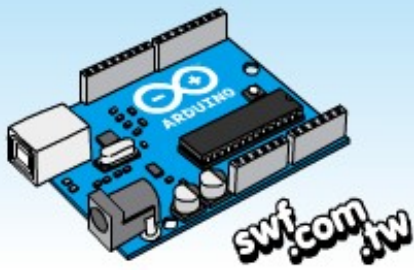
程式非常簡單，`tone(7, 頻率)` 就能讓蜂鳴器發出聲音了，要持續多久，就用`delay()`來控制，然後再用`noTone(7)`就能讓聲音停止了。



# switch...case控制結構



switch具有「切換」的涵意：透過比對switch()裡的變數和case後面的值，來決定切換執行哪一段程式。



- 一分鐘回饋:
- <https://goo.gl/forms/0C6jWOW5MTX9paos1>

